

Teoria della NP-completezza

Damiano Macedonio
mace@unive.it

Copyright © 2010, Moreno Marzolla, Università di Bologna, Italy
(<http://www.moreno.marzolla.name/teaching/ASD2009/>)

This work is licensed under the Creative Commons Attribution-ShareAlike License. To view a copy of this license, visit <http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/> or send a letter to Creative Commons, 543 Howard Street, 5th Floor, San Francisco, California, 94105, USA.

Complessità di problemi decisionali

- Consideriamo un problema Q come una relazione $Q \subseteq I \times S$
 - I è l'insieme delle **istanze di ingresso**
 - S è l'insieme delle **soluzioni**
- Possiamo immaginare Q come un predicato che, dato in ingresso una istanza di input $x \in I$ e una soluzione $s \in S$, restituisce:
 - 1 se $(x,s) \in Q$ (s è soluzione del problema Q sull'istanza x)
 - 0 altrimenti (s non è soluzione del problema Q sull'istanza x)

Decidere, ricercare, ottimizzare

- **Problemi di decisione**

- Problemi che richiedono una risposta binaria ($S = \{0,1\}$)
- Es: “Un dato grafo x è connesso?”
- Es: “Un elemento x è contenuto in un dizionario?”

- **Problemi di ricerca**

- Data una istanza x , restituire una soluzione s tale che $(x,s) \in Q$
- Es: “Trovare un albero ricoprente per il grafo x ”

- **Problemi di ottimizzazione**

- Data una istanza x , restituire la “migliore” soluzione s
- Es: “Trovare un minimo albero ricoprente per il grafo x ”

Classi di complessità

- Data una funzione $f(n)$, chiamiamo **TIME($f(n)$)** e **SPACE($f(n)$)** l'insieme di tutti i problemi decisionali che possono essere risolti in tempo e spazio risp. $O(f(n))$
 - Ossia tutti i problemi che ammettono un algoritmo A tale che per ogni istanza di input x , l'algoritmo restituisce 1 sse $(x,1)$ risolve il problema. A deve avere complessità $O(f(n))$ in tempo e spazio

Classi di complessità

- La classe P è la classe dei problemi risolvibili in tempo polinomiale nella dimensione n dell'istanza di ingresso

$$P = \cup_{c=0}^{\infty} TIME(n^c)$$

- La classe PSPACE è la classe dei problemi risolvibili in spazio polinomiale nella dimensione n dell'istanza di ingresso

$$PSPACE = \cup_{c=0}^{\infty} SPACE(n^c)$$

Classi di complessità

- La classe EXPTIME è la classe dei problemi risolvibili in tempo esponenziale nella dimensione n dell'istanza di ingresso

$$EXPTIME = \bigcup_{c=0}^{\infty} TIME(2^{n^c})$$

Classi di complessità

- Un algoritmo che richiede tempo polinomiale riuscirà al più ad accedere ad un numero polinomiale di diverse locazioni di memoria, quindi:

$$P \subseteq PSPACE$$

- Poiché n^c locazioni di memoria possono trovarsi al più in $2^{\{n^c\}}$ stati diversi, si ha anche

$$PSPACE \subseteq EXPTIME$$

- Non è noto se le inclusioni di cui sopra sono strette o no (non si sa ad es se $P \subset PSPACE$)

Esempi

- Una espressione booleana si dice in **forma normale congiuntiva** se è espressa come congiunzione di clausole
- Esempio $(x \vee \bar{y} \vee z) \wedge (y \vee z) \wedge (\bar{x} \wedge y \wedge \bar{z})$
- *Data una espressione booleana in forma normale congiuntiva, Il problema della soddisfacibilità richiede di verificare se esiste una assegnazione di valori alle variabili che rende l'espressione vera*
- **Il problema della soddisfacibilità è in EXPTIME \cap PSPACE**
 - Se ci sono n variabili, basta tentare tutte le 2^n assegnazioni

La classe NP

- Come visto in precedenza, nei problemi di decisione siamo interessati a sapere se una istanza x del problema verifica una certa proprietà
 - Es: L'espressione booleana in forma normale congiuntiva K è soddisfacibile?
- Spesso però siamo anche interessati a conoscere un qualche oggetto y , che dipende da x e dal problema da risolvere, che possa certificare il fatto che x gode di tale proprietà
 - Es: una assegnazione di variabili che rende l'espressione booleana K vera

Esempio

- Il problema delle formule booleane quantificate richiede di verificare se una certa formula booleana quantificata è vera
- Es: $\exists x \forall y \exists z \forall w : (x \vee \bar{y} \vee z) \wedge (\bar{x} \vee w) \wedge y$
 - l'espressione sopra è **falsa**. Perché?
- Per il problema delle formule booleane quantificate non basta un certificato di dimensione polinomiale!
 - Quando l'espressione è vera, se tutte le variabili sono quantificate universalmente occorrerà fornire un numero *esponenziale* di possibili assegnamenti per certificare che l'espressione è vera!

Definizione

- Informalmente NP è la classe dei problemi decisionali che ammettono certificati verificabili in tempo polinomiale.

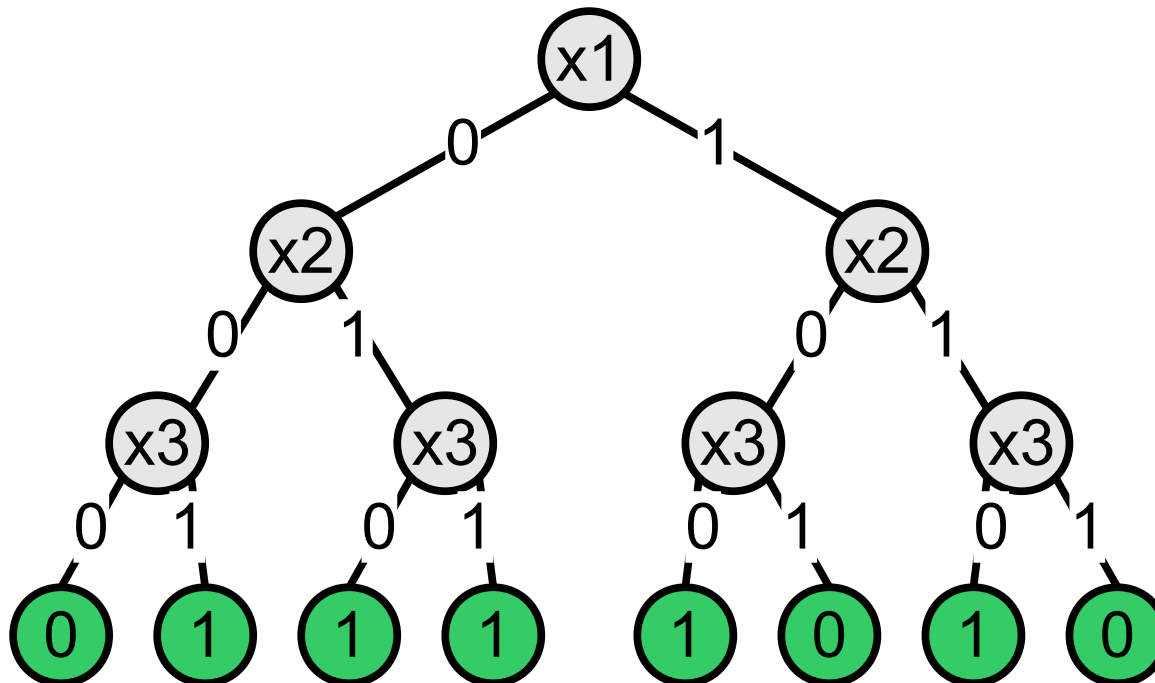
Non determinismo

- Negli algoritmi visti a lezione, ogni passo è sempre univocamente determinato dal passo precedente
- Un algoritmo non deterministico, invece, oltre alle normali istruzioni può eseguire istruzioni del tipo “indovina $z \in \{0,1\}$ ”
 - In altre parole, può indovinare un valore booleano “corretto” e far proseguire la computazione nella “giusta” direzione.
- Un algoritmo non deterministico può essere rappresentato da un albero di decisione

Esempio

- L'espressione seguente è soddisfacibile?

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\bar{x}_1 \vee \bar{x}_3)$$

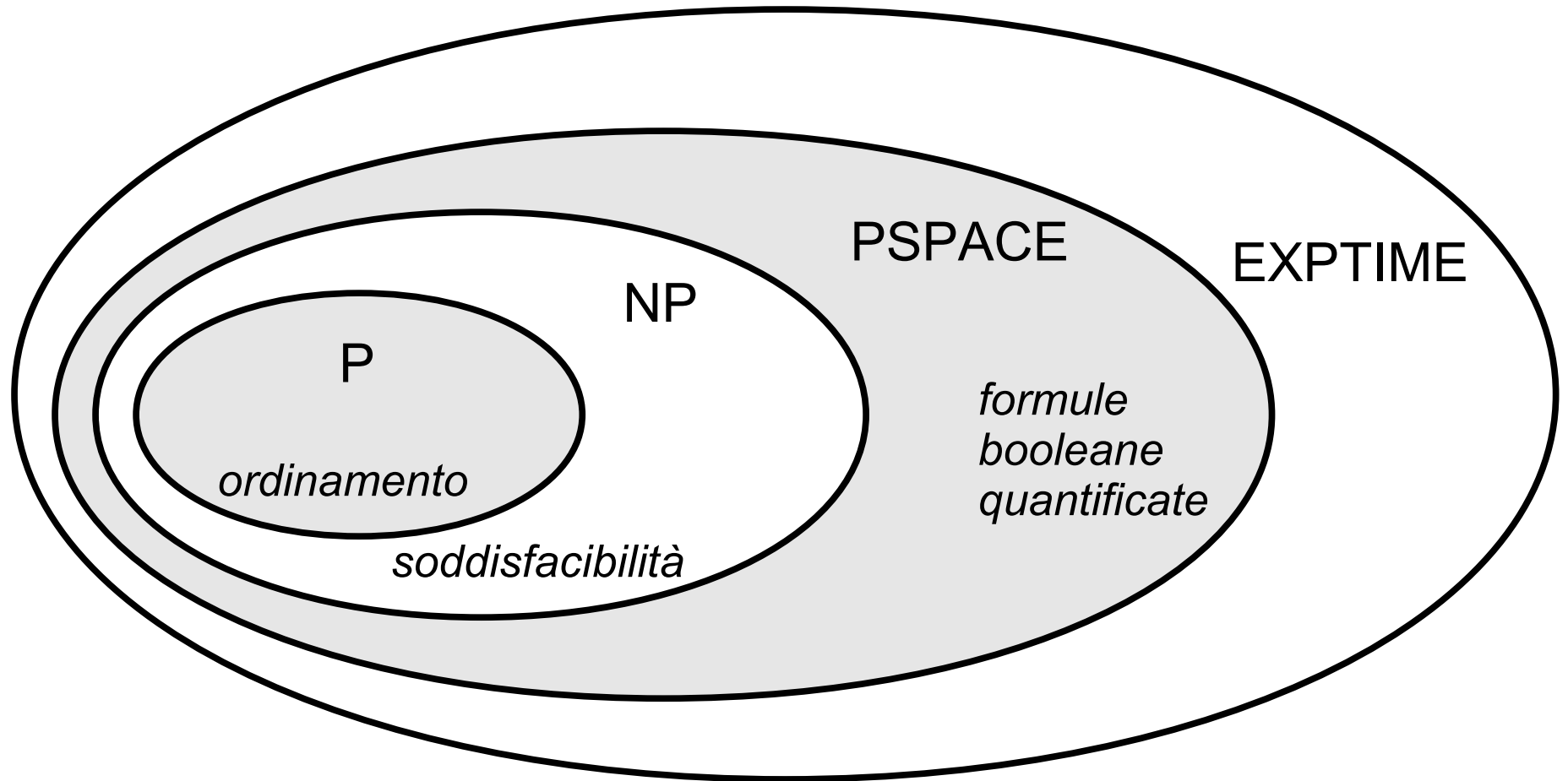


Definizione

- Data una funzione $f(n)$, chiamiamo $NTIME(f(n))$ l'insieme dei problemi decisionali che possono essere risolti da un algoritmo non deterministico in tempo $O(f(n))$. La classe NP è la classe dei problemi risolvibili in tempo polinomiale non deterministico nella dimensione n dell'istanza di ingresso:

$$NP = \bigcup_{c=0}^{\infty} NTIME(n^c)$$

Uno sguardo alla gerarchia



- N: si **congettura** che le inclusioni siano proprie:

$$P \subset NP \subset PSPACE \subset EXPTIME$$

Riducibilità polinomiale

- Consideriamo due problemi decisionali $Q1:I1 \rightarrow \{0,1\}$ e $Q2:I2 \rightarrow \{0,1\}$
- Supponiamo di avere una funzione $f:I1 \rightarrow I2$ in grado di trasformare istanze di input per $Q1$ in istanze di input per $Q2$, tali che per ogni soluzione s

$$(x,s) \in Q1 \text{ se e solo se } (f(x), s) \in Q2$$

- Allora diremo che $Q1$ è riducibile polinomialmente a $Q2$

Riducibilità polinomiale

- Consideriamo un problema $Q2$ per il quale sia noto un algoritmo risolutivo polinomiale
 - Quindi $Q2 \in P$
- Supponiamo che $Q1$ sia riducibile polinomialmente a $Q2$
- Allora anche $Q1 \in P$

Definizioni

- Un problema decisionale Q si dice **NP-arduo** se ogni problema $W \in NP$ è riducibile polinomialmente a Q
- Un problema decisionale Q si dice **NP-completo** se appartiene alla classe NP ed è NP-arduo
- Nota: se un qualunque problema decisionale NP-completo appartenesse alla classe P , allora $P = NP$
- **Teorema di Cook:** Il problema della soddisfacibilità di espressioni booleane in forma normale congiuntiva è NP-completo

Riepilogo

