

# Thread Posix

---

## Agenda

---

- Introduzione
- Libreria thread
  - Creazione e terminazione di thread
  - Sincronizzazione tra thread
  - Variabili condition – cenni
- Esempi ed esercizi

## Fonti

---

- “POSIX Thread Programming”  
<http://www.llnl.gov/computing/tutorials/workshops/workshop/pthreads/MAIN.html>
- “Pthreads Programming”  
B. Nichols et al. O'Reilly and Associates.
- “Threads Primer”  
B. Lewis and D. Berg. Prentice Hall
- “Programming With POSIX Threads”  
D. Butenhof. Addison Wesley

3

## Introduzione: Thread vs. processi

---

- Processo
  - unità di possesso di risorse creato dal S.O.
- Possiede
  - PID, process group ID, UID, and GID
  - Ambiente
  - Text, Dati, Stack, Heap
  - Registri
  - Descrittori di file
  - Gestore dei segnali
  - Meccanismi di IPC (code di messaggi, pipe, semafori, memoria condivisa)

4

## Introduzione: Thread vs. processi

- Thread
  - Unità di esecuzione
  - Esiste all'interno di un processo
- Possiede
  - Stack pointer
  - Registri
  - Proprietà di scheduling (algoritmo, priorità)
  - Set di segnali pendenti o bloccati
  - Dati specifici a una thread

5

## Thread

- Thread multiple eseguono all'interno dello stesso spazio di indirizzamento
- Conseguenze
  - Modifiche effettuate da una thread ad una risorsa condivisa sono visibili da tutte le altre thread
  - Possibile lettura e scrittura sulla stessa locazione di memoria
  - E' necessaria esplicita sincronizzazione da parte del programmatore
  - Thread sono paritetiche (no gerarchia)

6

## Perché thread?

- Motivo essenziale: prestazioni
- Costo rispetto alla creazione di un processo molto inferiore
- Costo di IPC molto inferiore
- Aumento del parallelismo nelle applicazioni

7

## Quali thread?

- Numerose implementazioni
- Implementazione standard
  - POSIX thread (pthread)
    - Definite come API in C
    - Implementate tramite
      - header/include file `pthread.h`
      - `libpthread.a`
  - In Linux
    - `gcc <file.c> -lpthread`
    - `<file.c>` deve includere `pthread.h`

8

## Programmi multithreaded

- Per sfruttare i vantaggi delle thread, un programma deve poter essere organizzato in una serie di task indipendenti eseguibili in modo concorrente
- Esempi
  - procedure che possono essere sovrapposte nel tempo o eseguite in un qualunque ordine
  - Procedure che si bloccano per attese potenzialmente lunghe
  - Procedure che devono rispondere ad eventi asincroni
  - Procedure che sono più/meno importanti di altre

9

## Programmi multithreaded

- Modelli tipici di programmi multithreaded
  - Manager/worker
    - Thread manager gestisce gli input e assegna operazioni a altre thread worker
  - Pipeline
    - Un task viene spezzato in una serie di sottooperazioni (implementate da thread distinte) da eseguire in serie e in modo concorrente
  - Peer
    - Simile al modello manager/worker model
    - Dopo che la thread principale crea le altre, partecipa al lavoro

10

# API Pthread

- Tre categorie di funzioni
  - Gestione thread
  - Sincronizzazione (mutex) tra thread
  - Comunicazione tra thread

Prefisso della routine	Utilizzo
pthread_	Subrutine generica per gestione thread
pthread_attr	Oggetto attributo
pthread_mutex	Mutex
pthread_mutexattr	Oggetto attributo per mutex
pthread_cond	Variabile condition
pthread_condattr	Oggetto attributo per variabile condition
pthread_key	Chiave specifica per la thread

11

# Creazione di thread

```
int pthread_create(thread, attr, start_routine, arg)
```

- **pthread\_t \*thread**: thread ID (TID)
  - Necessario controllo sul valore corretto del valore
- **pthread\_attr\_t \*attr**: per settare attributi della thread
  - **NULL**= valori di default
  - Per altre modalità vedi dopo
- **(void\*) (\*start\_routine) (void\*)**
  - la funzione che verrà eseguita dalla thread
- **void \*arg**: argomento per la **start\_routine**
  - Se necessari più parametri
    - Costruire una **struct** con i parametri desiderati
    - Passare un puntatore alla **struct** (cast a **(void\*)**)
- Valore di ritorno: diverso da 0 → errore

12

# Terminazione di thread

```
int pthread_exit (void* status)
```

- Termina una thread
- **status**: valore di terminazione
  - Tipicamente = NULL
- Non chiude eventuali file aperti

Modi alternativi per terminare una thread

- **exit()** sul processo
- Termine della **start\_routine**

13

# Terminazione di thread

- NOTE

- Se il **main()** termina prima delle thread che ha creato, ed esce con **pthread\_exit()**, le altre thread continuano l'esecuzione
- In caso contrario (no **pthread\_exit()**) le thread vengono terminate insieme al processo
- **pthread\_exit()** non chiude i file
  - File aperti dentro la thread rimarranno aperti dopo la terminazione delle thread

14

## Esempio

```
/* hello.c
Creazione di 5 thread che stampano "Hello World!" */
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#define NUM_THREADS      5

/* Routine per la thread */
void *PrintHello(void *threadID)
{
    printf("\n%d: Hello World!\n", threadID);
    pthread_exit(NULL);
}
```

15

## Esempio (cont.)

```
int main(){
    pthread_t threads[NUM_THREADS];
    int rc, t;
    for(t=0;t<NUM_THREADS;t++){
        printf("Creating thread %d\n", t);
        rc = pthread_create(
            &threads[t], NULL, PrintHello, (void *)t);
        if (rc){
            printf("ERROR; return code from
                pthread_create() is %d\n", rc);
            exit(-1);
        }
    }
    pthread_exit(NULL);
}
```

16

## Esempio: parametri

```
/* hello_arg2.c
Il puntatore (void *) consente di passare più
argomenti in una struct */
/* inserire include, compreso pthread.h*/
#define NUM_THREADS 8
char *messages[NUM_THREADS];
/* struct per il passaggio di parametri alla
thread */
struct thread_data {
    int thread_id;
    int sum;
    char *message;
};
/* definizione dei parametri per le thread */
struct thread_data thread_buf[NUM_THREADS];
```

17

## Esempio: parametri (cont.)

```
/* start routine per le thread */
void *PrintHello(void *thread_arg){
    struct thread_data *my_data;
    int taskid, sum;
    char* hello_msg;

    sleep(1);
    my_data = (struct thread_data *) thread_arg;
    taskid = my_data->thread_id;
    sum = my_data->sum;
    hello_msg = my_data->message;
    printf("Thread %d: %s sum=%d\n", taskid,
           hello_msg, sum);
    pthread_exit(NULL);
}
```

18

## Esempio: parametri (cont.)

```
int main(){
    pthread_t threads[NUM_THREADS];
    int rc, t, sum=0;
    messages[0] = "English: Hello world!";
    ...
    messages[7] = "Latin: Orbis, te saluto!";
    for(t=0; t < NUM_THREADS, t++){
        sum = sum + t;
        thread_buf[t].thread_id = t;
        thread_buf[t].sum = sum;
        thread_buf[t].message = messages[t];
        printf("Creating thread %d\n", t);
        rc=pthread_create(&threads[t],NULL,
            printHello, (void*) &thread_buf[t]);
    }
}
```

19

## Esempio: parametri (cont.)

```
    if (rc){
        printf("ERROR:return code is %d", rc);
        exit(-1);
    }
    pthread_exit(NULL);
}
```

20

## Identificazione di thread

**int pthread\_self ()**

- ritorna alla thread chiamante l'ID che il sistema assegna

**int pthread\_equal (thread1, thread2)**

- Confronta due thread ID, se diversi ritorna 0, altrimenti un valore diverso da 0

21

## Sincronizzazione tra thread

- Il "join" di thread è uno dei modi per realizzare la sincronizzazione tra thread

**int pthread\_join (tid, status)**

- Blocca la thread chiamante fino a che la thread specificata da `tid` termina
- L'argomento `status` contiene lo stato di terminazione della thread `tid` indicato tramite il parametro `status` di `pthread_exit()`

22

## Sincronizzazione tra thread

- Quando una thread viene creata, il campo `attr` definisce se
  - se ne può fare il join (joinable)
  - non se ne può fare il join (detached)

23

## Join/detach di thread: Funzioni

- `int pthread_attr_init(attr)`
  - Argomento `attr` di tipo `pthread_attr_t*`
  - Per inizializzare l'oggetto attributo `attr`
- `int pthread_attr_setdetachstate(attr, detachstate)`
  - Argomento `detachstate` di tipo `int`
  - Per settare l'oggetto attributo `attr` al valore `detachstate`
    - `PTHREAD_CREATE_JOINABLE` oppure
    - `PTHREAD_CREATE_DETACHED`
- `int pthread_detach(threadid)`
  - Argomento `threadid` di tipo `pthread_t`
  - Per mettere la thread `threadid` nello stato `detached`

24

## Join/detach di thread: Funzioni

- `int pthread_attr_getdetachstate(attr, detachstate)`
  - Memorizza il valore dell'attributo `attr` nell'argomento `detachstate`
- `int pthread_attr_destroy(attr)`
  - Libera la memoria associata all'attributo `attr`

25

## Join/detach di thread

1. Dichiarare una variabile attributo di tipo `pthread_attr_t`
  2. Inizializzare la variabile attributo con la funzione `pthread_attr_init()`
  3. Settare il valore desiderato della variabile attributo tramite `pthread_attr_setdetachstate()`
  4. Creare la thread con la variabile attributo
  5. Cancellare le risorse usate dalla variabile attributo con la funzione `pthread_attr_destroy()`
- La funzione `pthread_detach()` permette di fare il detach esplicito di una thread anche se era stata creata come joinable

26

## Esempio

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#define NUM_THREADS 3

void *BusyWork(void *null) {
    int i;
    double result=0.0;
    for (i=0; i<100000; i++) {
        result = result/2 + (double)random();
    }
    printf("Thread result = %d\n",result);
    pthread_exit((void *) 0);
}
```

27

## Esempio (cont.)

```
int main()
{
    pthread_t thread[NUM_THREADS];
    pthread_attr_t attr;
    int rc, t, status;

    /* Initialize and set
    thread detached attribute */
    pthread_attr_init(&attr);
    pthread_attr_setdetachstate(&attr,
        PTHREAD_CREATE_JOINABLE);
```

28

## Esempio (cont.)

```
/* creation of threads, they are joinable */
for(t=0; t < NUM_THREADS; t++) {
    printf("Creating thread %d\n", t);
    rc = pthread_create(&thread[t], &attr,          (4)
                       BusyWork, NULL);
    if (rc != 0) {
        printf("ERROR; return code from
               pthread_create() is %d\n", rc);
        exit(-1);
    }
}
```

29

## Esempio (cont.)

```
/*Free attribute and wait for the other threads*/
pthread_attr_destroy(&attr);          (5)
for(t=0;t<NUM_THREADS;t++) {
    rc = pthread_join(thread[t], (void**)&status);
    if (rc) {
        printf("ERROR return code from
               pthread_join() is %d\n", rc);
        exit(-1);
    }
    printf("Completed join with thread %d
           status= %d\n",t, status);
}
pthread_exit(NULL);}
```

30

# Mutex

- Meccanismo base per l'accesso protetto ad una risorsa condivisa (sezione critica)
- Una sola thread alla volta può fare il *lock* di un mutex
- Le altre thread in competizione sono messe in attesa
- Variabili mutex
  - Tipo `pthread_mutex_t`
  - Devono essere inizializzate prima dell'uso
    - Staticamente all'atto della dichiarazione
      - Es: `pthread_mutex_t m = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;`
    - Dinamicamente con opportuna funzione
      - Es: `pthread_mutex_init (mutex,attr)`

31

# Mutex – Funzioni

- `int pthread_mutex_init (mutex,attr)`
  - Per inizializzare una variabile `mutex` come specificato dall'attributo `attr`
- `int pthread_mutex_destroy (mutex)`
  - Per distruggere una variabile `mutex`
- `int pthread_mutexattr_init (attr)`
  - Per inizializzare un attributo per una variabile `mutex`
- `int pthread_mutexattr_destroy (attr)`
  - Per distruggere un attributo usato per una variabile `mutex`

32

## Mutex – Funzioni

- Il parametro `mutex` rappresenta *l'indirizzo* del mutex che si inizializza/distrugge
- Il parametro `attr` viene usato per definire proprietà di un mutex
  - Default = NULL
  - Attributi definiti per usi avanzati
- Tipica invocazione

```
pthread_mutex_t s;  
...  
pthread_mutex_init(&s, NULL);
```

33

## Mutex – Attributi per usi avanzati

- Gli attributi determinano il tipo di mutex
  - Fast mutex (default)
  - Recursive mutex
  - Error checking mutex
- Il tipo determina il comportamento del mutex rispetto a operazioni di lock da parte di una thread su un mutex già posseduto dalla thread stessa
  - Fast: thread viene bloccata per sempre
  - Recursive: thread incrementa numero di lock e prosegue
    - Per sbloccare il mutex bisogna chiamare la unlock un numero di volte pari al numero di lock effettuati
  - Error checking: thread ritorna errore e prosegue

34

## Mutex – Attributi per usi avanzati

- E' possibile definire mutex dei 3 tipi tramite costanti di inizializzazione

- Recursive

```
pthread_mutex_t m =  
PTHREAD_RECURSIVE_MUTEX_INITIALIZER_NP;
```

- Error checking

```
pthread_mutex_t m =  
PTHREAD_ERRORCHECK_MUTEX_INITIALIZER_NP;
```

- Fast

```
pthread_mutex_t m =  
PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```

35

## Lock/unlock di mutex

- **int pthread\_mutex\_lock (mutex)**
  - Acquisisce un lock attraverso la variabile **mutex**
  - Se il mutex è già posseduto da un'altra thread, la chiamata si blocca fino a che il lock è disponibile (fast mutex)
- **int pthread\_mutex\_trylock (mutex)**
  - Tenta di acquisire un mutex
  - Se il mutex è posseduto da un'altra thread, ritorna immediatamente con un codice di errore "busy"
    - In Linux: codice errore **EBUSY**
- **int pthread\_mutex\_unlock (mutex)**
  - Sblocca il lock posseduto dalla thread chiamante (fast mutex)

36

## Esempio

```
/* mutex1.c
   utilizzo di mutex */
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
/* This is the lock for thread synchronization */
pthread_mutex_t my_sync;
/* starting routine */
void* compute_thread(void* dummy) {
/* Lock the mutex when its our turn */
pthread_mutex_lock(&my_sync);
sleep(5);
printf("%s", dummy);
fflush(stdout);
pthread_mutex_unlock(&my_sync);
return;
}
```

37

## Esempio (cont.)

```
int main() {
pthread_t tid;
pthread_attr_t attr;
char hello[] = "Hello, ";
/* Initialize the thread attributes */
pthread_attr_init(&attr);
/* Initialize the mutex (default attributes) */
pthread_mutex_init(&my_sync, NULL);
/* Create another thread. ID is returned in &tid */
pthread_create(&tid, &attr, compute_thread, hello);
sleep(1); /* Let the thread get started */
/* Lock the mutex when it's our turn to do work */
pthread_mutex_lock(&my_sync); /*change it with trylock!*/
sleep(2);
printf("thread");
printf("\n");
pthread_mutex_unlock(&my_sync);
exit(0);
}
```

38

## Esempio (cont.)

- Nell'esempio precedente provare a sostituire nel main  
`pthread_mutex_lock (&my_sync) ;`  
con  
`pthread_mutex_trylock (&my_sync) ;`
- Cosa succede?

39

## Condition Variable – cenni

- Meccanismo aggiuntivo di sincronizzazione
- Permettono di sincronizzare thread in base ai valori dei dati senza busy waiting
- Senza condition variable, le thread devono testare in busy waiting (eventualmente in una sezione critica) il valore della condizione desiderata
- Le variabili condition sono sempre associate all'uso di un mutex

40